

Chapitre 3 :

*DYNAMIQUE DES FLUIDES
INCOMPRESSIBLES PARFAITS*

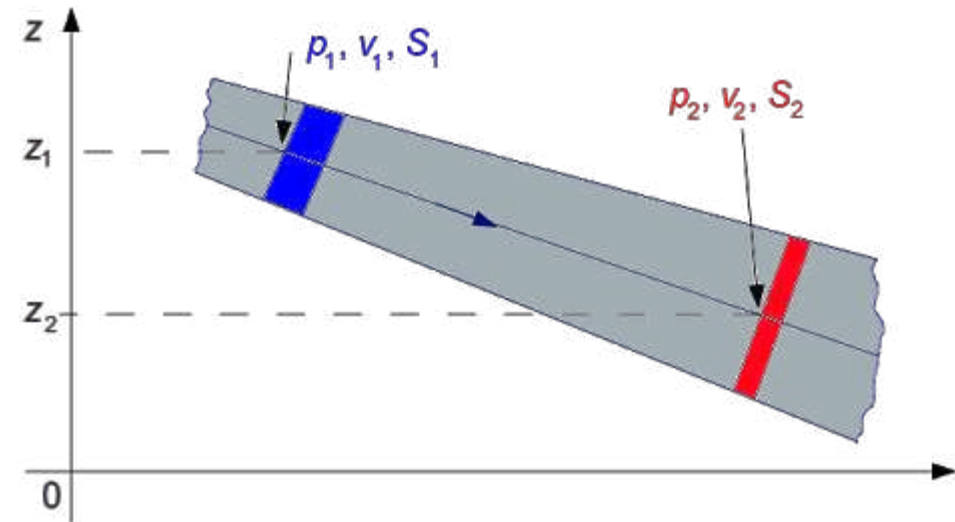
1/ INTRODUCTION

- La dynamique signifie que les fluides **en mouvement**. Contrairement aux solides, les éléments d'un fluide en mouvement peuvent se déplacer à des vitesses différentes.
- On utilise les équations qui régissent la dynamique des fluides incompressibles parfaits :

- l'équation de continuité (conservation de la masse),
- le théorème de Bernoulli (conservation de l'énergie),
- le théorème d'Euler (conservation de la quantité de mouvement).

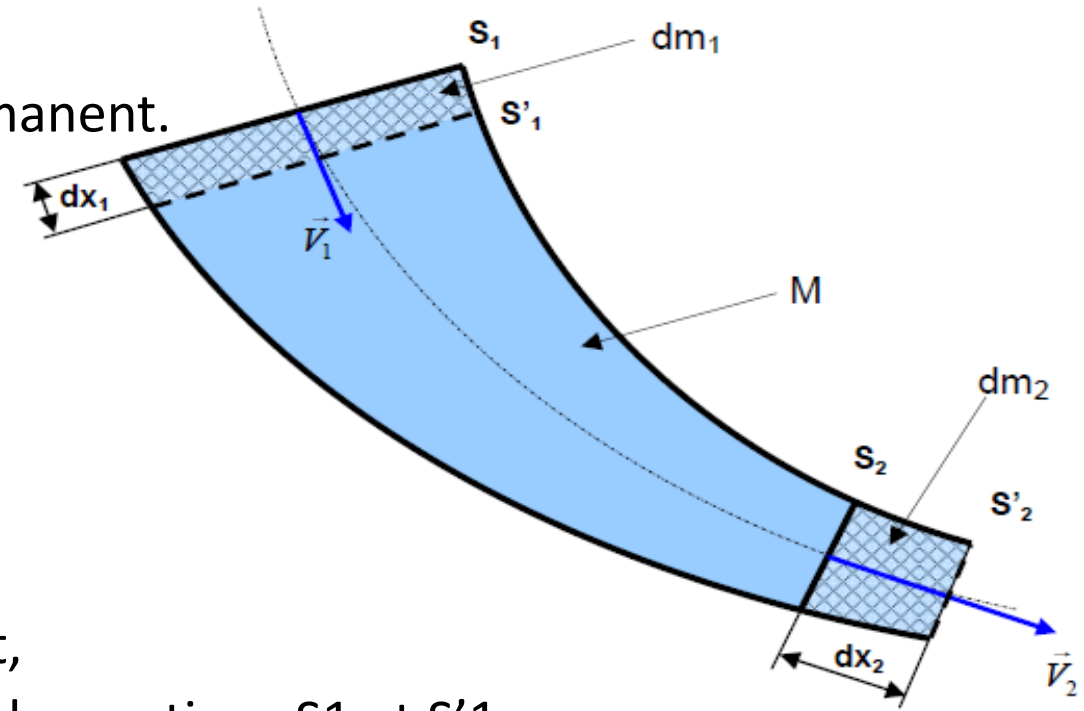
2/ ECOULEMENT PERMANENT

L'écoulement d'un fluide est dit permanent si le champ des vecteurs de vitesse des particules fluides est constant à l'instant t .



3/ EQUATION DE CONTINUITE

- Considérons une veine d'un fluide incompressible de masse volumique ρ animée d'un écoulement permanent.
- **S1 et S2** respectivement la section d'entrée et la section de sortie du fluide à l'instant t ,
- **S'1 et S'2** respectivement les sections d'entrée et de sortie du fluide à l'instant $t'=(t+dt)$,
- **V_1 et V_2** les vecteurs vitesse d'écoulement.
- **dx_1 et dx_2** : respectivement les déplacements des sections S1 et S2 pendant l'intervalle de temps dt ,
- **dm_1** : masse élémentaire entrante comprise entre les sections S1 et S'1,
- **dm_2** : masse élémentaire sortante comprise entre les sections S2 et S'2,
- **dV_1** : volume élémentaire entrant compris entre les sections S1 et S'1,
- **dV_2** : volume élémentaire sortant compris entre les sections S2 et S'2,



On a : $dV_1 = dV_2$ (1)

Puisqu'on a : $\rho = \frac{m}{V}$

$$\frac{dm_1}{\rho} = \frac{dm_2}{\rho} \text{ (car } \rho : \text{ constante)}$$

Donc : $dm_1 = dm_2$ (Conservation de la masse)

D'après la relation (1) :

$$dV_1 = dV_2$$

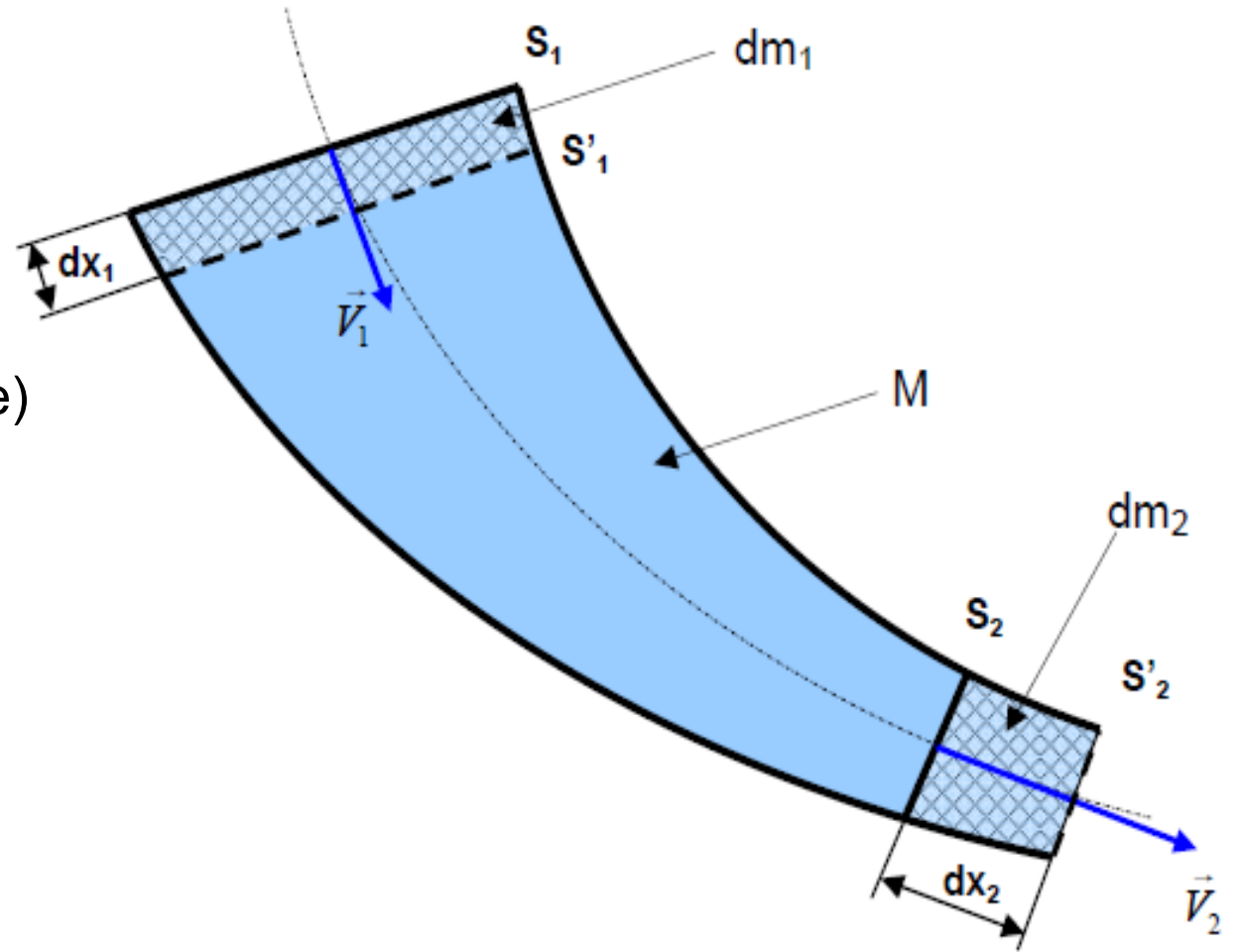
$$S_1 \cdot dx_1 = S_2 \cdot dx_2$$

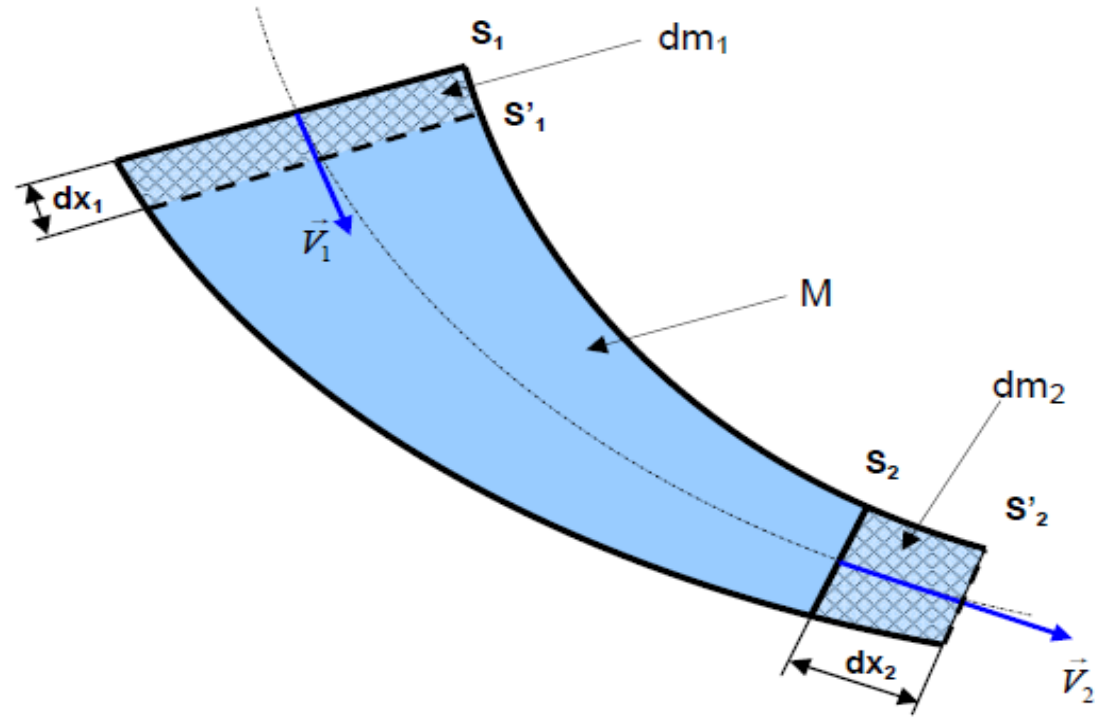
On divise l'équation par dt :

$$S_1 \frac{dx_1}{dt} = S_2 \frac{dx_2}{dt}$$

Alors, on obtient :

$$S_1 \cdot V_1 = S_2 \cdot V_2 = \text{Constante}$$





$S_1 v_1 = S_2 v_2 = C^{ste}$ est l'équation de la continuité

4/ NOTION DE DEBIT

4.1/ Débit volumique

Le débit volumique est le rapport entre le volume écoulé par unité du temps.

$$Q_V = \frac{dV}{dt}$$

en notant que : $dV = S \cdot dx$ on peut écrire également que :

$$Q_V = \frac{dV}{dt} = \frac{Sdl}{dt} = Sv_{moy}, \quad [m^3/s]$$

- **4.2/ Débit massique**

C'est la masse de fluide par unité de temps :

$$Q_m = \frac{dm}{dT} = \frac{\rho dV}{dt} = \rho Q_V, \quad [\text{kg/s}] \quad (\text{Relation entre } Q_m \text{ et } Q_V)$$

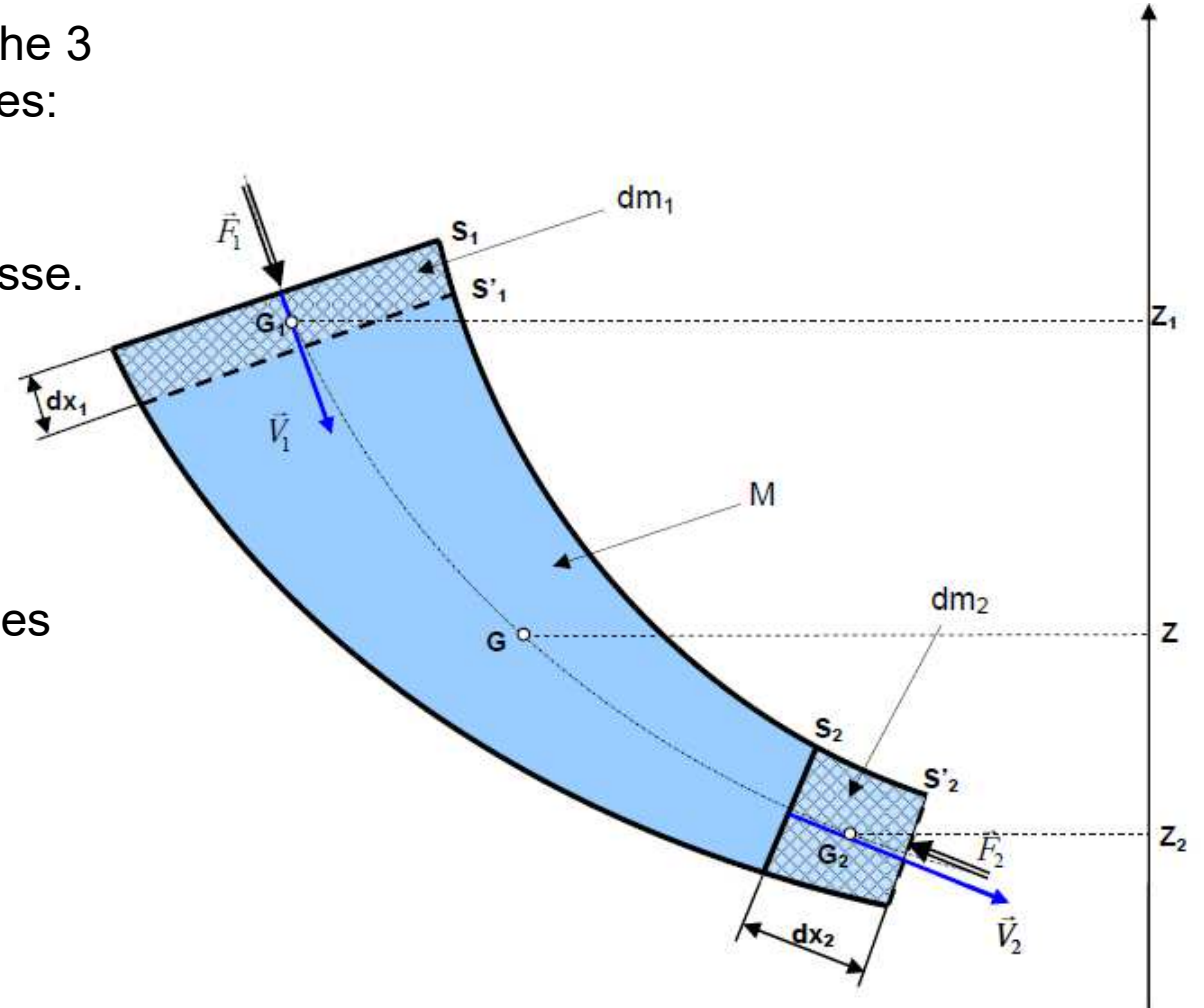
5/ THEOREME DE BERNOULLI – CAS D'UN ECOULEMENT **SANS** ECHANGE DE TRAVAIL

Reprenons le schéma de la veine fluide du paragraphe 3 avec les mêmes notations et les hypothèses suivantes:

- Le fluide est parfait et incompressible.
- L'écoulement est permanent.
- L'écoulement est dans une conduite parfaitement lisse.

On considère un axe Z vertical dirigé vers le haut.
On note Z_1 , Z_2 et Z respectivement les altitudes des centres de gravité des masses dm_1 , dm_2 et M .

On désigne par F_1 et F_2 respectivement les normes des forces de pression du fluide agissant au niveau des sections S_1 et S_2 .



A l'instant t le fluide de masse ($dm_1 + M$) est compris entre S_1 et S_2 . Son énergie mécanique est :

$$E_{mec} = E_{pot} + E_{cin} = (dm_1 \cdot g \cdot Z_1 + MgZ) + \frac{1}{2} dm_1 \cdot V_1^2 + \int_{S_1}^{S_2} \frac{dm \cdot V^2}{2}$$

A l'instant $t'=(t+dt)$ le fluide de masse ($M+dm_2$) est compris entre S'_1 et S'_2 . Son énergie mécanique est :

$$E'_{mec} = E'_{pot} + E'_{cin} = (MgZ + dm_2 \cdot g \cdot Z_2) + \int_{S'_1}^{S'_2} \frac{dm \cdot V^2}{2} + \frac{1}{2} dm_2 \cdot V_2^2$$

On applique le théorème de l'énergie mécanique au fluide entre t et t' : « La variation de l'énergie mécanique est égale à la somme des travaux des forces extérieures. »

$$E'_{mec} - E_{mec} = W_{Forces\ de\ pression} = F_1 \cdot dx_1 - F_2 \cdot dx_2 \Leftrightarrow E'_{mec} - E_{mec} = P_1 \cdot S_1 \cdot dx_1 - P_2 \cdot S_2 \cdot dx_2 = P_1 \cdot dV_1 - P_2 \cdot dV_2$$

en simplifiant on obtient : $dm_2 \cdot g \cdot Z_2 + \frac{1}{2} dm_2 \cdot V_2^2 - dm_1 \cdot g \cdot Z_1 - \frac{1}{2} \cdot dm_1 \cdot V_1^2 = \frac{P_1}{\rho_1} \cdot dm_1 - \frac{P_2}{\rho_2} \cdot dm_2$

Par conservation de la masse : $dm_1 = dm_2 = dm$ et puisque le fluide est incompressible : $\rho_1 = \rho_2 = \rho$, On aboutie à l'équation de Bernoulli :

$$\boxed{\frac{V_2^2 - V_1^2}{2} + \frac{P_2 - P_1}{\rho} + g(Z_2 - Z_1) = 0}$$

L'unité de chaque terme de la relation (4) est le joule par kilogramme (J/kg)

D'après la relation (4) on peut alors écrire :

$$\frac{V_2^2}{2} + \frac{P_2}{\rho} + g.z_2 = \frac{V_1^2}{2} + \frac{P_1}{\rho} + g.z_1$$

6/ THEOREME DE BERNOULLI – CAS D'UN ECOULEMENT **AVEC** ECHANGE DE TRAVAIL

On suppose en plus qu'une machine hydraulique est placée entre les sections S_1 et S_2 . Cette machine est caractérisée par une puissance nette P_{net} échangée avec le fluide, une puissance sur l'arbre P_a et un certain rendement η . Cette machine peut être soit une turbine soit une pompe.

- Dans le cas d'une pompe : le rendement est donné par l'expression suivante :

$$\eta = \frac{P_{net}}{P_a}$$

- Dans le cas d'une turbine : le rendement est donné par l'expression suivante :

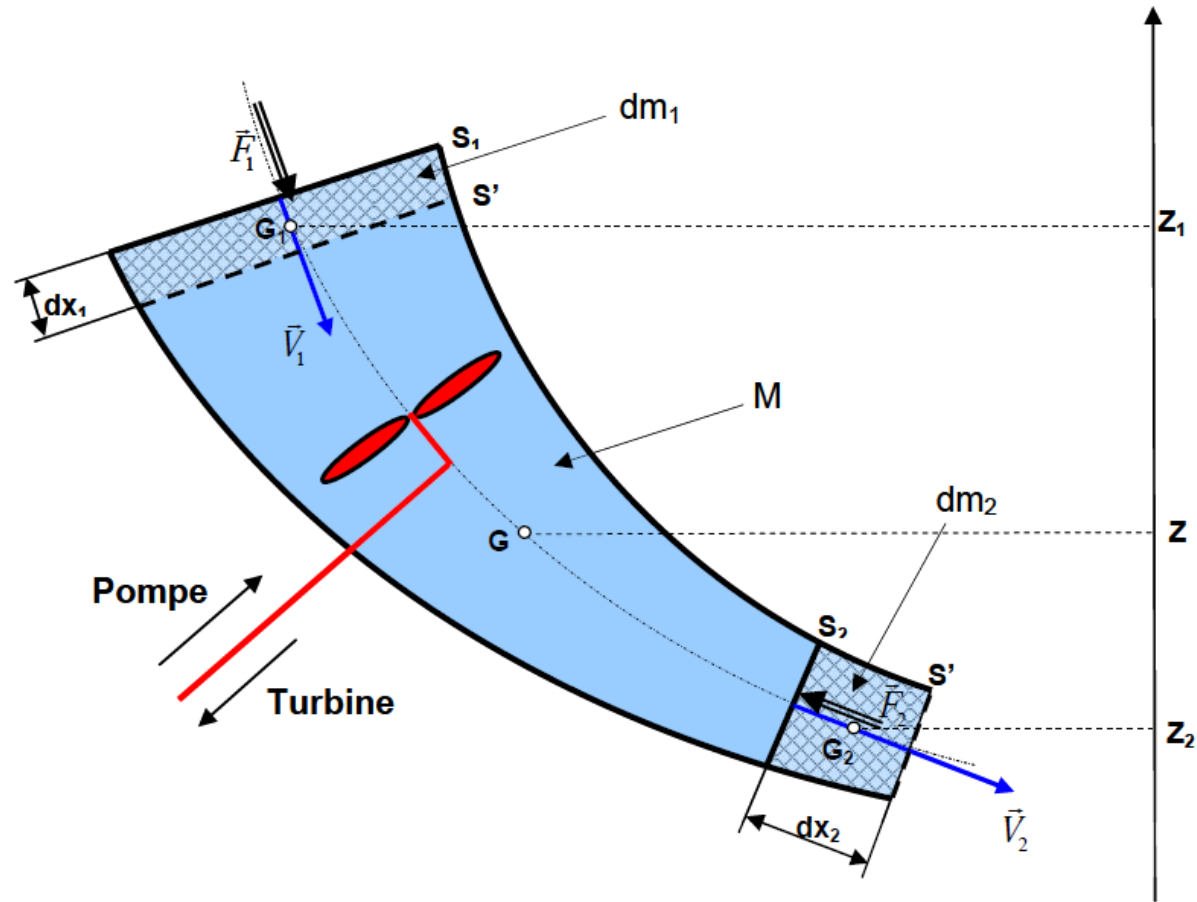
$$\eta = \frac{P_a}{P_{net}}$$

Entre les instant t et $t'=(t+dt)$, le fluide a échangé un travail net $W_{net} = P_{net}.dt$ avec la machine hydraulique. W_{net} est supposé positif s'il s'agit d'une pompe et négatif s'il s'agit d'une turbine.

On désigne par F_1 et F_2 respectivement les normes des forces de pression du fluide agissant au niveau des sections S_1 et S_2 .

A l'instant t le fluide de masse $(dm_1 + M)$ est compris entre S_1 et S_2 . Son énergie

mécanique est : $E_{mec} = E_{pot} + E_{cin} = (dm_1 \cdot g \cdot Z_1 + MgZ) + \frac{1}{2} dm_1 \cdot V_1^2 + \int_{S_1}^{S_2} \frac{dm \cdot V^2}{2}$



A l'instant $t'=(t+dt)$ le fluide de masse $(M+dm_2)$ est compris entre S'_1 et S'_2 . Son

énergie mécanique est : $E'_{mec} = E'_{pot} + E'_{cin} = (MgZ + dm_2 \cdot g \cdot Z_2) + \int_{S'_1}^{S'_2} \frac{dm \cdot V^2}{2} + \frac{1}{2} dm_2 \cdot V_2^2$

On applique le théorème de l'énergie mécanique au fluide entre t et t' : « La variation de l'énergie mécanique est égale à la somme des travaux des forces extérieures. », en considérant cette fois ci le travail de la machine hydraulique

$$E'_{mec} - E_{mec} = F_1 \cdot dx_1 - F_2 \cdot dx_2 + P_{net} \cdot dt$$

$$E'_{mec} - E_{mec} = P_1 \cdot S_1 \cdot dx_1 - P_2 \cdot S_2 \cdot dx_2 + P_{net} \cdot dt = P_1 \cdot dV_1 - P_2 \cdot dV_2 + P_{net} \cdot dt \text{ en simplifiant on aura :}$$

$$dm_2 \cdot g \cdot Z_2 + \frac{1}{2} dm_2 \cdot V_2^2 - dm_1 \cdot g \cdot Z_1 - \frac{1}{2} \cdot dm_1 \cdot V_1^2 = \frac{P_1}{\rho_1} \cdot dm_1 - \frac{P_2}{\rho_2} \cdot dm_2 + P_{net} \cdot dt \text{ Par conservation}$$

de la masse : $dm_1 = dm_2 = dm$ et puisque le fluide est incompressible : $\rho_1 = \rho_2 = \rho$,

on aboutie à l'équation de Bernoulli :
$$\boxed{\frac{V_2^2 - V_1^2}{2} + \frac{P_2 - P_1}{\rho} + g(Z_2 - Z_1) = \frac{P_{net}}{q_m}} \quad (5)$$

- Quantité de mouvement (THEOREME D'EULER)

Ce théorème permet de déterminer les efforts exercés par le fluide en mouvement sur les objets qui les environnent.

- Le théorème d'Euler résulte de l'application du théorème de quantité de mouvement à l'écoulement d'un fluide :

$$\sum \vec{F}_{ext} = \frac{d\vec{P}}{dt} \quad \text{avec } \vec{P} = m\vec{V}_G : \text{ quantité de mouvement.}$$

$$\sum \vec{F}_{ext} = q_m (\vec{V}_2 - \vec{V}_1)$$