

Université des Sciences et de la Technologie d'Oran
Département de Génie Civil - Maths2
Fiche de TD N°3 (2019/2020)
Matrices et Déterminants

Exercice 1.1) Calculer AB , BA et $A + B$ lorsque ceci est possible :

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 0 & 1 \\ -2 & -1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 3 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

- 2) Trouver les matrices transposées de A et B .
- 3) Déterminer l'application linéaire associée à chacune des matrices A et B .

Exercice 2. Soit la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

En calculant A^2 , montrer que A est inversible et en déduire la matrice inverse A^{-1} .

Exercice 3. Soit l'application linéaire définie par

$$f(e_1) = -e_1 + e_2 + e_3, f(e_2) = e_1 - e_2 + e_3, f(e_3) = e_1 + e_2 - e_3$$

où (e_1, e_2, e_3) est la base canonique de \mathbb{R}^3 .

- 1) Ecrire la matrice A associée à f suivant la base canonique de \mathbb{R}^3 .
- 2) Vérifier que $A^2 = 2I_3 - A$ où I_3 est la matrice identité dans $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$.
- 3) En déduire que A est inversible et donner A^{-1} .

Exercice 4. Calculer les déterminants suivants:

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix}, \Delta_2 = \begin{vmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 5 & 4 & 3 \\ 1 & 2 & 1 \end{vmatrix}, \Delta_3 = \begin{vmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 \\ 8 & 9 & 1 \end{vmatrix}$$

Exercice 5. Calculer à l'aide des déterminants les inverses des matrices suivantes:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} -7 & 3 & 3 \\ -6 & 2 & 3 \\ -12 & 6 & 5 \end{pmatrix}$$

Corrigé du TD3 - Matrices et Déterminants

- Exercice 1 :
- La somme de deux matrices est possible quand elles ont même nombre de lignes et de colonnes, c.à.d. même dimension.
 - le produit est possible quand la 1^{ère} a un nombre de colonne égal au nombre de lignes de la seconde.

$A \cdot B$ n'est pas possible ; $A+B$ n'est pas possible, $B \cdot A$ est possible.

$$B \cdot A = \begin{matrix} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 3 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} C_1 \\ C_2 \end{matrix} \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 0 & 1 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} = \begin{matrix} L_1 \cdot C_1 \\ L_2 \cdot C_1 \\ L_3 \cdot C_1 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -7 & 3 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}$$

2) $A^T = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -2 \\ 2 & 1 & -1 \end{pmatrix}$, $B^T = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$

3) L'application linéaire f associée à A :

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y) \mapsto f(x, y) = A \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 0 & 1 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (-x+2y, y, -2x-y)$$

g l'application linéaire associée à B

$$g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y, z) \mapsto g(x, y, z) = B \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 3 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = (x-z, 3x-y+2z, x+y+z)$$

Exercice 2: A est inversible s'il existe une matrice B telle que $AB = BA = I_n$.

$$A^2 = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ alors } A \text{ est inversible et } A^{-1} = A$$

Exercice 3: $\begin{cases} e_1 = (1, 0, 0) \\ e_2 = (0, 1, 0) \\ e_3 = (0, 0, 1) \end{cases} \leftarrow \text{base canonique de } \mathbb{R}^3$

$$1) A = \text{MCG}(f) = \begin{pmatrix} f(e_1) & f(e_2) & f(e_3) \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{matrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{matrix}$$

$$2) A^2 = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 \\ -1 & 3 & -1 \\ -1 & -1 & 3 \end{pmatrix} \quad 3 = 2+1$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

sinon: calculer $2I_3 - A$

$$= 2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} = 2I_3 - A$$

$$A^2 = 2I_3 - A \Leftrightarrow A^2 - 2I_3 + A = 0 \Leftrightarrow A^2 + A = 2I_3 \\ \Leftrightarrow A \left(\frac{A+I_3}{2} \right) = I_3$$

$$A \cdot \left(\frac{1}{2}(A+I_3) \right) = I_3 \Leftrightarrow A \text{ inversible et } A^{-1} = \frac{1}{2}(A+I_3)$$

Exercice 4 :

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 1 \times 1 - 2(-2) = 5$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} +2 & -3 & 4 \\ -5 & 4 & 3 \\ +1 & 2 & 1 \end{vmatrix} = +2 \begin{vmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} - 5 \begin{vmatrix} 3 & 4 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 3 & 4 \\ 4 & 3 \end{vmatrix}$$

$$= 2(4-6) - 5(3-8) + (9-16)$$

$$\Delta_2 = +14$$

ou bien:

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} c_1 & c_2 & c_3 \\ L_1 & L_2 & L_3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 5 & 4 & 3 \\ 1 & 2 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{C_1 - C_3}{=} \begin{vmatrix} -2 & 3 & 4 \\ 2 & 4 & 3 \\ 0 & 2 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{L_1 + L_2}{=} \begin{vmatrix} 0 & 7 & 7 \\ 2 & 4 & 3 \\ 0 & 2 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{L_1 - 2L_2}{=} \begin{vmatrix} 7 & 7 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -2(7-14)$$

donc $\Delta_2 = 14$

$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 \\ 8 & 9 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{C_1 - 2C_3}{=} \begin{vmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 5 & 6 & -3 \\ 8 & 9 & -15 \end{vmatrix} \stackrel{L_1 - 5L_2}{=} \begin{vmatrix} 2 & 3 & 0 \\ -5 & 6 & -3 \\ -17 & -21 & 0 \end{vmatrix} \stackrel{-}{=} -(-3) \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ -17 & -21 \end{vmatrix}$$

$$\Delta_3 = 3 [2(-21) - (-17) \cdot 3] = 27 \quad \Delta_3 = 27$$

ou bien:

$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} +2 & -3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 \\ 8 & 9 & 1 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 6 & 7 \\ 9 & 1 \end{vmatrix} - 3 \begin{vmatrix} 5 & 7 \\ 8 & 1 \end{vmatrix} + 4 \begin{vmatrix} 5 & 6 \\ 8 & 9 \end{vmatrix}$$

$$\Delta_3 = 2(6-63) - 3(5-56) + 4(45-48) = -114 + 153 - 12$$

$$\Delta_3 = 27$$

Exercices: Calcul des inverses.

A est inversible $\Leftrightarrow \det(A) \neq 0$, $A^{-1} = \frac{tC}{\det(A)}$, C est la matrice des cofacteurs de A

$$\det(A) = \begin{vmatrix} +2 & 1 \\ -2 & 3 \end{vmatrix} = 6 - 2 = 4 \neq 0 \text{ alors } A \text{ inversible}$$

$$C = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} \\ c_{21} & c_{22} \end{pmatrix}$$

$$c_{11} = +3, c_{12} = -2, c_{21} = -1, c_{22} = 2 \quad C = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$A^{-1} = \frac{C^T}{\det(A)} = \frac{\begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -2 & 2 \end{pmatrix}}{4} = \begin{pmatrix} \frac{3}{4} & -\frac{1}{4} \\ -\frac{2}{4} & \frac{2}{4} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{4} & -\frac{1}{4} \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

Verification: $A \cdot A^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{3}{4} & -\frac{1}{4} \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$\det(B) = \begin{vmatrix} -7 & 3 & 3 \\ -6 & 2 & 3 \\ -12 & 6 & 5 \end{vmatrix} \begin{matrix} c_{11} \\ c_{21} \\ c_{31} \end{matrix} = \begin{vmatrix} -7 & 0 & 3 \\ -6 & -1 & 3 \\ -12 & 1 & 5 \end{vmatrix} \begin{matrix} L+6 \\ L+3 \\ L+12 \end{matrix} = \begin{vmatrix} -7 & 0 & 3 \\ -18 & 0 & 8 \\ -12 & 1 & 5 \end{vmatrix}$$

$$\det(B) = - \begin{vmatrix} -7 & 3 \\ -18 & 8 \end{vmatrix} = -[-56 + 18 \cdot 3] = 2 \neq 0$$

alors B est inversible

$$B^{-1} = \frac{tC}{\det B}, \quad C = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} \\ c_{21} & c_{22} & c_{23} \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} \end{pmatrix}; \quad B = \begin{pmatrix} -7 & 3 & 3 \\ -6 & 2 & 3 \\ -12 & 6 & 5 \end{pmatrix}$$

$$c_{11} = + \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 6 & 5 \end{vmatrix} = 10 - 18 = -8$$

$$c_{12} = - \begin{vmatrix} -6 & 3 \\ -12 & 5 \end{vmatrix} = -[-30 + 36] = -6$$

$$\text{d'où } C = \begin{pmatrix} -8 & -6 & -12 \\ 3 & 1 & 6 \\ 3 & 3 & 4 \end{pmatrix}; \quad B^{-1} = \frac{tC}{\det B}$$

$$B^{-1} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} -8 & 3 & 3 \\ -6 & 1 & 3 \\ -12 & 6 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4 & \frac{3}{2} & \frac{3}{2} \\ -3 & \frac{1}{2} & \frac{3}{2} \\ -6 & 3 & 2 \end{bmatrix}$$

verification:
 $B \cdot B^{-1} = I_3$

de la même façon on trouve les autres coefficients