

**Algèbre 3**  
**TD n°4 : Corrigé de l'exercice 1**

---

**Exercice 1.**

Soit la matrice  $A_2 = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 4 \\ 4 & -7 & 8 \\ 6 & -7 & 7 \end{pmatrix}$ .

$$\begin{aligned} P_{A_2}(\lambda) = \det(A_2 - \lambda I_3) &= \begin{vmatrix} 1 - \lambda & -3 & 4 \\ 4 & -7 - \lambda & 8 \\ 6 & -7 & 7 - \lambda \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} 1 - \lambda & -3 & 4 \\ 2 + 2\lambda & -1 - \lambda & 0 \\ 6 & -7 & 7 - \lambda \end{vmatrix} \quad L_2 \leftarrow L_2 - 2 \times L_1 \\ &= (\lambda + 1) \begin{vmatrix} 1 - \lambda & -3 & 4 \\ 2 & -1 & 0 \\ 6 & -7 & 7 - \lambda \end{vmatrix} \end{aligned}$$

En développant par rapport à la troisième colonne on trouve

$$P_{A_2}(\lambda) = -(\lambda + 1)^2(\lambda - 3).$$

Cherchons le sous-espace  $E_{\lambda_1} = \ker(A - 3I_3)$  associé à  $\lambda_1 = 3$  qui est a priori une droite vectorielle représentée par

$$(A - 3I_3) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0 \iff \begin{cases} -2x - 3y + 4z = 0 \\ 4x - 10y + 8z = 0 \\ 6x - 7y + 4z = 0 \end{cases} \iff 2x = y = z.$$

D'où  $E_{\lambda_1} = \text{Vect}(u_1)$  avec  $u_1 = (1, 2, 2)$ .

Le sous-espace  $E_{\lambda_2} = \ker(A + I_3)$  associé à  $\lambda_2 = -1$ , valeur propre double, peut a priori être de dimension 1 ou 2. Le système qui le définit est

$$(A + I_3) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0 \iff \begin{cases} 2x - 3y + 4z = 0 \\ 4x - 6y + 8z = 0 \\ 6x - 7y + 8z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} z = x \\ y = 2x \end{cases}$$

Donc  $E_{\lambda_2} = \text{Vect}(u_2)$  avec  $u_2 = (1, 2, 1)$ . Ce sous-espace étant de dimension inférieure à 2, ordre de la valeur propre  $-1$ ,  $A_2$  n'est pas diagonalisable.

En prenant pour base  $(u_1, u_2, u_3)$  où  $u_3$  est un vecteur quelconque indépendant de  $u_1$  et  $u_2$  on aura la matrice triangulaire semblable  $A_2$  :

$$T = \begin{pmatrix} 3 & 0 & a \\ 0 & -1 & b \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Pour préciser la matrice de passage ainsi que  $a$  et  $b$ , prenons pour  $u_3$  par exemple le vecteur  $e_1$  de la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ , ce choix est acceptable car dans cette base

$$\det(u_1, u_2, e_1) = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \end{vmatrix} = -2 \neq 0.$$

Remarquons que  $u_3 = e_2$  convient aussi, mais pas  $u_3 = e_3$ . La matrice de passage est donc

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

On peut trouver  $a$  et  $b$  en écrivant

$$T = P^{-1}A_2P,$$

mais il est plus simple de remarquer que

$$A_2u_3 = au_1 + bu_2 - u_3 \iff \begin{cases} a + b = 2 \\ 2a + b = 6 \end{cases} \iff \begin{cases} a = 4 \\ b = -2 \end{cases}$$

$$\text{Donc } T = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 4 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Notons qu'il y a une infinité de changements de base permettant de trigonaliser une matrice donnée.

$$\text{Soit la matrice } A_3 = \begin{pmatrix} -2 & -1 & 2 \\ -15 & -6 & 11 \\ -14 & -6 & 11 \end{pmatrix}. P_{A_3}(\lambda) = \det(A_3 - \lambda I_3) = -(\lambda - 1)^3.$$

Remarquons que la matrice  $A_3$  n'est certainement pas diagonalisable, car si elle l'était, elle serait semblable à la matrice identité d'ordre 3, et donc nécessairement égale à  $I_3$ , ce qui, de toute évidence, n'est pas le cas. Cherchons à présent les vecteurs propres de  $A_3$  associés à la valeur propre triple  $\lambda = 1$ .

$$(x, y, z) \in \ker(A_3 - I_3) \iff (A_3 - I_3) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0 \iff \begin{cases} -3x - y + 2z = 0 \\ -15x - 7y + 11z = 0 \\ -14x - 6y + 10z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x = z/2 \\ y = z/2 \\ z = z \end{cases}$$

En choisissant  $z = 2$ , on obtient le vecteur propre  $u_1 = (1, 1, 2)$ ,

**(Ici, c'est plus complexe qu'à la question précédente. Au  $A_2$ ), on avait trouvé deux vecteurs propres indépendants. Il ne restait plus qu'à en trouver un troisième, formant une base avec les deux autres, puis à en exprimer l'image par  $A_2$  pour trigonaliser  $A_2$ . Ici, comme il n'y a qu'un seul vecteur propre, cette méthode ne va pas fonctionner. Nous allons procéder comme suit :**

On note  $\mathcal{B}$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ . Soit  $f$  un endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  telle que  $Mat_{\mathcal{B}}(f) = A_3$ . Il s'agit à présent de compléter le vecteur  $u_1$  par deux vecteurs de telle sorte que l'on obtienne une base de  $\mathbb{R}^3$ . Il y a une infinité de manières d'y arriver. Par souci de simplicité, nous choisissons de compléter  $u_1$  par les deux vecteurs  $e_2 = (0, 1, 0)$  et  $e_3 = (0, 0, 1)$  de la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ . Nous obtenons la nouvelle base  $\mathcal{B}' = (u_1, e_2, e_3)$  de  $\mathbb{R}^3$ . Écrivons la matrice représentative de  $f$  dans cette nouvelle base. En utilisant l'égalité

$$u_1 = e_1 + e_2 + 2e_3 \iff e_1 = u_1 - e_2 - 2e_3$$

on obtient d'une part :

$$f(e_2) = -e_1 - 6e_2 - 6e_3 = -u_1 - 5e_2 - 4e_3$$

et d'autre part:

$$f(e_3) = 2e_1 + 11e_2 + 11e_3 = 2u_1 + 9e_2 + 7e_3.$$

D'où, puisque  $f(u_1) = u_1$

$$Mat_{\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} f(u_1) & f(e_2) & f(e_3) \\ 1 & -1 & 2 \\ 0 & -5 & 9 \\ 0 & -4 & 7 \end{pmatrix} \begin{matrix} u_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{matrix}$$

Soit  $F$  le sous-espace de  $\mathbb{R}^3$  engendré par les deux vecteurs linéairement indépendants  $e_2$  et  $e_3$ . La famille  $\mathcal{B}'_F = (e_2, e_3)$  constitue une base de  $F$ . On s'intéresse maintenant à l'endomorphisme  $g$  de  $F$  tel que

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}'_F}(g) = \begin{pmatrix} g(e_2) & g(e_3) \\ -5 & 9 \\ -4 & 7 \end{pmatrix} \begin{matrix} e_2 \\ e_3 \end{matrix}$$

Le but est maintenant de trigonaliser  $g$ .  $P_g(\lambda) = (\lambda - 1)^2$

Cherchons les vecteurs propres de  $g$  associés à la valeur propre double  $\lambda = 1$ . Nous effectuons les calculs dans la base  $\mathcal{B}'_F$ .

$$(y, z) \in \ker(\text{Mat}_{\mathcal{B}'_F}(g) - I_3) \iff (\text{Mat}_{\mathcal{B}'_F}(g) - I_3) \begin{pmatrix} y \\ z \end{pmatrix} = 0 \iff \begin{cases} -6y + 9z = 0 \\ -4y + 6z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} y = 3z/2 \\ z = z \end{cases}$$

En choisissant  $z = 2$ , on obtient le vecteur propre  $u_2 = (0, 3, 2)$ . Écrivons à présent la matrice représentative de  $g$  dans la nouvelle base  $\mathcal{C}_F = (u_2, e_3)$  du sous-espace  $F$ . D'une part,  $g(u_2) = u_2$  puisque  $u_2$  est un vecteur propre de  $g$  associé à la valeur propre  $\lambda = 1$ . D'autre part, on déduit de  $\text{Mat}_{\mathcal{B}'_F}(g)$  que

$$g(e_3) = 9e_2 + 7e_3.$$

Or

$$u_2 = 3e_2 + 2e_3 \iff e_2 = \frac{1}{3}u_2 - \frac{2}{3}e_3.$$

Ainsi

$$g(e_3) = 9\left(\frac{1}{3}u_2 - \frac{2}{3}e_3\right) + 7e_3 = 3u_2 + e_3.$$

On obtient ainsi

$$\text{Mat}_{\mathcal{C}_F}(g) = \begin{pmatrix} g(u_2) & g(e_3) \\ 1 & 3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} u_2 \\ e_3 \end{matrix}$$

Revenons maintenant à l'endomorphisme  $f$  de  $\mathbb{R}^3$  et écrivons sa matrice représentative dans la nouvelle base  $\mathcal{C} = (u_1, u_2, e_3)$ . On vérifie que l'on a :

$$\begin{aligned} f(u_2) &= f(3e_2 + 2e_3) = 3f(e_2) + 2f(e_3) \\ &= 3(-u_1 - 5e_2 - 4e_3) + 2(2u_1 + 9e_2 + 7e_3) \\ &= u_1 + 3e_2 + 2e_3 = u_1 + u_2. \end{aligned}$$

$$f(e_3) = 2u_1 + 9e_2 + 7e_3 = 2u_1 + 3u_2 + e_3.$$

D'où, puisque  $f(u_1) = u_1$

$$\text{Mat}_{\mathcal{C}}(f) = T = \begin{pmatrix} f(u_1) & f(u_2) & f(e_3) \\ 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} u_1 \\ u_2 \\ e_3 \end{matrix}$$

et on a  $P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ .