

MATRICES

0.1 Définitions

Définition 1 Soient n, m deux entiers strictement positifs. Une matrice $n \times m$ à coefficients dans \mathbb{k} est un tableau d'éléments de \mathbb{k} à n lignes et m colonnes, que l'on note

$$(a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq m}} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdot & \cdot & \cdot & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \cdot & \cdot & \cdot & a_{2m} \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdot & \cdot & \cdot & a_{nm} \end{pmatrix}$$

Les a_{ij} sont appelés les coefficients de la matrice.

L'ensemble des matrices à n lignes et m colonnes à coefficients dans \mathbb{k} est noté par $M_{n,m}(\mathbb{k})$.

Exemple 1 Soit

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 0 & -5 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$$

A est une matrice à 3 lignes et 2 colonnes à coefficients dans \mathbb{R} , donc $A \in M_{3,2}(\mathbb{R})$.

L'élément a_{32} se trouve dans la troisième ligne et deuxième colonne, donc $a_{32} = 4$.

Définition 2

Soit $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq n}}$ une matrice de $M_{n,n}(\mathbb{k})$.

Si $n = m$, la matrice A est dite matrice carrée. L'ensemble des matrices carrées d'ordre n est noté par $M_n(\mathbb{k})$.

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdot & \cdot & \cdot & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdot & \cdot & \cdot & a_{2n} \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdot & \cdot & \cdot & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Si $n = 1$, la matrice A est dite matrice ligne.

$$A = (a_{11} \ a_{12} \ \cdot \ \cdot \ \cdot \ a_{1m})$$

Si $m = 1$, la matrice A est dite matrice colonne.

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \cdot \\ \cdot \\ a_{n1} \end{pmatrix}$$

Définition 3

Une matrice $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ dont tous les éléments sont nul est appelée matrice nulle.

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \cdot & \cdot & 0 \\ 0 & 0 & \cdot & \cdot & \cdot & 0 \\ 0 & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & & & & \cdot \\ \cdot & \cdot & & & & 0 \\ 0 & 0 & \cdot & \cdot & \cdot & 0 \end{pmatrix} = (0)$$

Définition 3

Soit $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ une matrice carrée. Les éléments a_{ii} s'appellent les coefficients diagonaux de A .

Définition 4

On dit qu'une matrice est diagonale lorsqu'elle est carrée et que ses coefficients non diagonaux sont nuls. Elle est de la forme :

$$\begin{pmatrix} a_{11} & 0 & 0 & \cdot & \cdot & 0 \\ 0 & a_{22} & 0 & \cdot & \cdot & 0 \\ 0 & 0 & \cdot & & & \cdot \\ \cdot & \cdot & & \cdot & & \cdot \\ \cdot & \cdot & & \cdot & & 0 \\ \cdot & \cdot & & & & \cdot \\ 0 & 0 & \cdot & \cdot & 0 & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Définition 5

On dit qu'une matrice A est triangulaire supérieure (respectivement : inférieure) lorsqu'elle est carrée et que ses coefficients non diagonaux en dessous (respectivement : au dessus) de la diagonal sont nuls.

Matrice triangulaire supérieure : $a_{ij} = 0$ pour tout $i > j$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdot & \cdot & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & a_{23} & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & a_{33} & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & & \cdot & & \cdot \\ \cdot & \cdot & & \cdot & & \cdot \\ 0 & \cdot & \cdot & \cdot & 0 & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Matrice triangulaire inférieure : $a_{ij} = 0$ pour tout $i < j$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & 0 & 0 & 0 & \cdot & 0 \\ a_{21} & a_{22} & 0 & 0 & \cdot & \cdot \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & 0 & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & 0 \\ a_{n1} & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Définition 6

On appelle matrice identité d'ordre n , la matrice carrée d'ordre n dont les éléments de la diagonale sont égaux à 1 et tous les autres sont égaux à 0. On la note I_n .

$$I_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdot & \cdot & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & 1 & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & 0 \\ 0 & \cdot & \cdot & \cdot & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

0.2 Matrice associée à une application linéaire

Dans cette section, E et F sont des \mathbb{k} -espaces vectoriels de dimension finie. On pose $m = \dim E$ et $n = \dim F$. Soit $B_E = (u_1, u_2, \dots, u_m)$ (respectivement $B_F = (v_1, v_2, \dots, v_n)$) une base de E (respectivement F).

Définition 7

Soit f une application linéaire de E dans F . La matrice de f dans les bases B_E et B_F notée $M_{B_E, B_F}(f)$ est la matrice à n ligne et m colonne à coefficients dans \mathbb{k} , dont les éléments de la j -ème colonne sont les coordonnées du vecteur $f(u_j)$ dans la base B_F .

$$M_{B_E, B_F}(f) = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq m}}$$

avec

$$f(u_j) = \sum_{i=1}^n a_{ij} \times v_i$$

Exemple 2

Soit f une application linéaire de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R}^3 définie par

$$f(x, y) = (2x + y, x + y, 3y),$$

pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$.

On considère les bases canoniques de \mathbb{R}^2 et \mathbb{R}^3 . Soient $B_0 = \{e_1 = (1, 0), e_2 = (0, 1)\}$ une base de \mathbb{R}^2 et $B_1 = \{e'_1 = (1, 0, 0), e'_2 = (0, 1, 0), e'_3 = (0, 0, 1)\}$ une base de \mathbb{R}^3 .

On a :

$$f(e_1) = (2, 1, 0) = 2 \times e'_1 + 1 \times e'_2 + 0 \times e'_3$$

donc les éléments de la première colonne sont 2, 1 et 0. Alors

$$C_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix},$$

et

$$f(e_2) = (1, 1, 3) = 1 \times e'_1 + 1 \times e'_2 + 1 \times e'_3$$

donc les éléments de la deuxième colonne sont 1, 1 et 3. Alors

$$C_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

Alors, la matrice associée à l'application f dans les bases B_0 et B_1 est :

$$M_{B_0, B_1}(f) = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$$

Exemple 3

Soit f une application linéaire de \mathbb{R}^2 dans lui même définie par

$$f(x, y) = (x + y, x - 2y),$$

pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$.

Déterminer la matrice associée à f dans la base

$$B = \{u_1 = (1, 1), u_2 = (-1, 2)\}$$

On a :

$$f(u_1) = (2, -1) = \alpha u_1 + \beta u_2 = (\alpha - \beta, \alpha + 2\beta)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha - \beta = 2 \\ \alpha + 2\beta = -1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = 1 \\ \beta = -1 \end{cases}$$

donc les éléments de la première colonne sont 1 et -1. Alors

$$C_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix},$$

et

$$f(u_2) = (1, -5) = \alpha u_1 + \beta u_2 = (\alpha - \beta, \alpha + 2\beta)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha - \beta = 1 \\ \alpha + 2\beta = -5 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = -1 \\ \beta = -2 \end{cases}$$

donc les éléments de la deuxième colonne sont -1 et -2 . Alors

$$C_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

Alors, la matrice associée à l'application f dans la base B est :

$$M_B(f) = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}.$$

Proposition 1

Soient f une application linéaire de E dans F et $A = M_{B_E, B_F}(f)$. Si $u = \sum_{i=1}^m \alpha_i \times u_i$ et si

$f(u) = \sum_{i=1}^n \beta_i \times v_i$, alors on a :

$$Y = AX,$$

avec

$$X = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \cdot \\ \cdot \\ \alpha_m \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad Y = \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \\ \cdot \\ \cdot \\ \beta_n \end{pmatrix}$$

Exemple 4

Soit f l'application linéaire dont la matrice dans la base canonique $B = \{e_1 = (1, 0, 0), e_2 = (0, 1, 0), e_3 = (0, 0, 1)\}$ de \mathbb{R}^3 est :

$$A = M_B(f) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 2 & 4 & 0 \\ 5 & -3 & 1 \end{pmatrix}$$

Alors, pour tous les réels x, y et z , on a :

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 2 & 4 & 0 \\ 5 & -3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + y + 3z \\ 2x + 4y \\ 5x - 3y + z \end{pmatrix}$$

Donc,

$$f(x, y, z) = (x + y + 3z, 2x + 4y, 5x - 3y + z)$$

Proposition 2

Soient G un \mathbb{k} -espace vectoriel de dimension finie ($\dim G = p \geq 1$) et $B_G = (w_1, w_2, \dots, w_p)$ une base de G .

Soient f une application linéaire de E dans F et g une application linéaire de F dans G . On note $A = M_{B_E, B_F}(f)$ et $B = M_{B_F, B_G}(g)$. Alors la matrice de $g \circ f$ dans les bases B_E et B_G est la matrice BA .

$$M_{B_E, B_G}(g \circ f) = B \times A$$